APR 1 9 2004 25

Individual Signature

PTO/SB/21 (03-03) Approved for use through 04/30/2003. OMB 0651-0031 U.S. Patent and Trademark Office; U.S. DEPARTMENT OF COMMERCE der the Paperwork Reduction Act of 1995, no persons are required to respond to a collection of information unless it displays a valid OMB control number. **Application Number** 10/625.464 TRANSMITTAL Filing Date July 23, 2003 **FORM** First Named Inventor Albert Kreh Art Unit 2878 (to be used for all correspondence after initial filing) **Examiner Name** Unknown Attorney Docket Number 20 21295.63 (H5651US) Total Number of Pages in This Submission **ENCLOSURES** (Check all that apply) After Allowance Communication Fee Transmittal Form Drawing(s) to a Technology Center (TC) Appeal Communication to Board Licensing-related Papers Fee Attached of Appeals and Interferences Appeal Communication to TC Petition (Appeal Notice, Brief, Reply Brief) Amendment/Reply Petition to Convert to a **Proprietary Information** After Final Provisional Application Power of Attorney, Revocation Status Letter Change of Correspondence Address Affidavits/declaration(s) Other Enclosure(s) (please Terminal Disclaimer Extension of Time Request Identify below): Request for Refund **Express Abandonment Request** CD, Number of CD(s) Information Disclosure Statement Remarks Certified Copy of Priority • Document(s) Response to Missing Parts/ Incomplete Application Response to Missing Parts under 37 CFR 1.52 or 1.53 SIGNATURE OF APPLICANT, ATTORNEY, OR AGENT Firm Maria M. Eliseeva

Date	April 15, 2004					
CERTIFICATE OF TRANSMISSION/MAILING						
	this correspondence is being facsimilé transmitted to the USPTO or deposited with the United <u>States Postal Service with sufficient</u> postage as a nevelope addressed to: Commissioner for Patents, Washington, DC 20231 on this date: April 15, 2004					
Typed or printe	ed Deborah Celeste					
Signature	Date April 15, 2004					

This collection of information is required by 37 CFR 1.5. The information is required to obtain or retain a benefit by the public which is to file (and by the USPTO to process) an application. Confidentiality is governed by 35 U.S.C. 122 and 37 CFR 1.14. This collection is estimated to take 12 minutes to complete, including gathering, preparing, and submitting the completed application form to the USPTO. Time will vary depending upon the individual case. Any comments on the amount of time you require to complete this form and/or suggestions for reducing this burden, should be sent to the Chief Information Officer, U.S. Patent and Trademark Office, U.S. Department of Commerce, Washington, DC 20231. DO NOT SEND FEES OR COMPLETED FORMS TO THIS ADDRESS. SEND TO: Commissioner for Patents, Washington, DC 20231.

If you need assistance in completing the form, call 1-800-PTO-9199 (1-800-786-9199) and select option 2.

BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND



Prioritätsbescheinigung über die Einreichung einer Patentanmeldung

Aktenzeichen:

102 34 757.3

Anmeldetag:

30. Juli 2002

Anmelder/Inhaber:

LEICA Microsystems Semiconductor GmbH,

Wetzlar/DE

(vormals: LEICA Microsystems Wetzlar GmbH,

Wetzlar/DE)

Bezeichnung:

Autofokusmodul für mikroskopbasierte Systeme

IPC:

G 02 B 7/34

Die angehefteten Stücke sind eine richtige und genaue Wiedergabe der ursprünglichen Unterlagen dieser Patentanmeldung.

München, den 24. April 2003

Deutsches Patent- und Markenamt Der Präsident

Im Auftrag

HOR

Autofokusmodul für mikroskopbasierte Systeme

Die Erfindung betrifft ein Autofokusmodul für ein mikroskopbasiertes System.

Im besonderen betrifft die Erfindung ein Autofokusmodul für ein mikroskopbasiertes System mit einem Objektiv, das einen Abbildungsstrahlengang definiert, der auf einer Oberfläche eines Objekts

Abbildungsstrahlengang definiert, der auf einer Oberfläche eines Objekts senkrecht steht und auf diese fokussierbar ist, und einem Beleuchtungsstrahlengang, der eine Lichtquelle zur Beleuchtung des Objekts umfasst.

Die Patentschrift DE 32 19 503 offenbart eine Vorrichtung zum selbsttätigen

Fokussieren auf in optischen Geräten zu betrachtende Objekte. Nach der Reflexion an der Oberfläche eines Objekts passiert das reflektierte Messlichtstrahlenbündel nach Reflexion an einem Teilerspiegel eine Blende. Mittels einer vollverspiegelten Fläche wird ein Teil des Messlichtstrahlenbündels ausgespiegelt und wird nach Durchtritt durch eine Spaltblende auf eine Differenzdiode geleitet. Im fokussierten Zustand befindet sich der Fokus zwischen den beiden Dioden. Bei Defokussierung wandert der Messspot auf einer der beiden Dioden, die mit entsprechenden Steuermitteln verbunden sind. Durch die Steuermittel werden optische oder mechanische

20 Dioden zu verbringen und somit die Fokuslage wieder herzustellen.

Die Europäische Patentanmeldung EP-A-0 124 241 offenbart ein Mikroskop mit einer automatischen Fokuseinrichtung. Das Mikroskop umfasst eine Speichereinrichtung zum sicheren der Daten von den Objektiven, die im Mikroskop Verwendung finden. Ebenso ist eine Kontrolleinrichtung vorgesehen, die die verschiedenen Mikroskopfunktionen überwacht und regelt. Zu den Aufgaben der Kontrolleinrichtung zählt ebenfalls die Bewegung des Fokussiertisches. Ein CCD-Element ist als Bildaufnahmeeinrichtung

Mittel des Mikroskops verstellt, um dem Messspot wieder zwischen die beiden





15

20

30

vorgesehen, das ein Bild mit dem jeweils ausgewählten Objektiv empfängt und zusammen mit einer Recheneinheit aus dem optimalen Kontrast die Bildschärfe ermittelt. Bei der Ermittlung des optimalen Schärfegrades müssen die Objektivdaten des aktuell verwendeten Objektivs berücksichtigt werden.

Ferner offenbart die deutsche Offenlegungsschrift DE 41 33 788 ein Verfahren

5 Diese Daten sind wie bereits oben erwähnt in einem Speicher abgelegt.

zur Autofokussierung von Mikroskopen und ein Autofokussystem für Mikroskope. Das Bild eines Objekts oder einer auf das Objekt eingespiegelten Struktur wird zwei Bereichen auf einem Detektor oder zwei verschiedenen Detektoren zugeleitet, wobei in Fokusstellung ein Bild vor einem Detektor und ein Bild hinter dem anderen Detektor entsteht. Die Bildschärfen auf den Detektoren werden in elektronische Signale umgewandelt, deren Differenz zur Scharfstellung des Objektivs verwendet wird. Die Abstände des Bildes oder der jeweiligen Struktur zu den jeweiligen Detektoren sind einstellbar. Gezielte

Problematisch bei der automatischen Fokuseinstellung bei Mikroskopen in der Halbleiterindustrie ist es, dass es bei kleinen Fokusspots darauf ankommt, wo sich der Fokusspot befindet. Befindet sich der Fokusspot z.B. auf einer Erhöhung der Topologie, so wird hierauf fokussiert. Befindet sich der Fokusspot z.B. in einem Tal der Topologie, so wird auf das Tal fokussiert. Es

Offset-Einstellungen sowie "IR-Offset"-Korrektureinstellungen sind realisierbar.

Fokusspot z.B. in einem Tal der Topologie, so wird auf das Tal fokussiert. Es ist selbstverständlich, dass man je nach Fokuslage unterschiedliche Bilder aufnimmt. Dies wirk sich jedoch für eine digitale Bildverarbeitung negativ aus, da es passieren kann, dass man Bilder verarbeitet, die nicht den optimalen Informationsgehalt wiedergeben.

Die Aufgabe der vorliegenden Erfindung besteht entsprechend darin, ein Autofokusmodul für ein mikroskopbasiertes System zu schaffen, mit dem unabhängig von der jeweiligen Topologie des zu untersuchenden Objekts eine optimale und automatische Fokussierung erzielt werden kann

Die Aufgabe wird dadurch gelöst durch ein Autofokusmodul für ein mikroskopbasiertes System das dadurch gekennzeichnet ist,

 dass eine Lichtquelle vorgesehen ist, die ein Messlichtbündel zum Bestimmen der Fokuslage erzeugt,

- dass ein optisches Element vorgesehen ist, das das
 Messlichtbündel derart teilt, dass ein außermittig verlaufendes
 ringförmig divergentes Messlichtstrahlenbündel entsteht, und dass das
 optische Element ein vom mikroskopbasierten Systems remittiertes
 divergentes Messlichtstrahlenbündel parallelisiert;
- dass im Abbildungsstrahlengang des mikroskopbasierten Systems ein erster dichroitischer Strahlteiler vorgesehen ist, der das außermittig verlaufende Messlichtstrahlenbündel außermittig in das mikroskopbasierte System einkoppelt und auf die Oberfläche des Objekts richtet; und
- dass zumindest ein optisches Mittel vorgesehen ist, das das remittierte Messlichtstrahlenbündel auf eine Differenzdiode richtet.

Die Verwendung ist von besonderem Vorteil, da das außermittig verlaufende Messstrahlenbündel zu einem Ring geformt wird und somit eine größere Fläche auf dem Objekt abgedeckt. Durch die Bestimmung der Fokuslage wird somit über mehrere unterschiedliche Topologielagen gemittelt. Somit erfolgt die Einstellung des Fokus unabhängig von der sich ändernden Topologie in einem Bereicht des Objekts. Hinzu kommt, dass die Differenzdiode aus einer ersten und einer zweiten Diode besteht. Aus der Verteilung der Intensitäten, die auf den beiden Dioden gemessen werden, kann man auf die Fokuslage schließen. Aus der Bewegung des Fokusspots auf der Differenzdiode ergibt sich die Bewegungsrichtung der Oberfläche des Objekts relativ zur optimalen Fokuslage. Ein Rechner bzw. Steuersystem ist vorgesehen, um aus den Daten von der Differenzdiode die Oberfläche des Objekts automatisch in die optimale Fokuslage zu bringen.

Weitere Vorteile und vorteilhafte Ausführungsformen sind Gegenstand der nachfolgenden Figurenbeschreibung, bei deren Darstellung zugunsten der Übersichtlichkeit auf eine maßstabsgetreue Wiedergabe verzichtet wurde. Es zeigen im Einzelnen:

Fig. 1: eine teilweise Seitenansicht der Strahlengänge eines optischen Gerätes bzw. eines mikroskopbasierten Systems, mit dem ein Autofokusmodul verbunden ist;

10

15

20

25

30

20

25

30

	Fig. 2	eine Detailansicht des auf die Oberfläche des Objekts treffenden Messlichtstrahlenbündels;
	Fig. 3a	zeigt die Lage und die Form des remittierten Messlichtstrahlenbündels auf den Dioden und im Fokus;
5	Fig. 3b	zeigt die Lage und die Form des remittierten Messlichtstrahlenbündels auf den Dioden und außer Fokus;
	Fig. 4a	zeigt eine erste Ausführungsform des optischen Elements; und
10	Fig. 4b	zeigt eine zweite Ausführungsform des optischen Elements.

In Fig. 1 ist ein vertikal verlaufender Abbildungsstrahlengang 10 eines mikroskopbasierten Systems 1 dargestellt. Der Abbildungsstrahlengang 10 ist symmetrisch um eine optische Achse 10a angeordnet. Das mikroskopbasierte System 1 umfasst eine Lichtquelle 6, die Licht in den Beleuchtungsstrahlengang 11 aussendet. Das mikroskopbasierte System 1 dient zur Beleuchtung eines Objekts 20, das eine Oberfläche 21 definiert, die sich in der Fokusebene des mikroskopbasierten Systems 1 befindet. Das Objekt 20 befindet sich auch einem Mikrokoptisch 22, der in der Höhe durch einen Motor 23 verstellt werden kann. Das Licht des Beleuchtungsstrahlengangs 11 passiert zunächst ein Objektiv 2 und trifft auf die Oberfläche 21 des Objekts 20. Von der Oberfläche 21 des Objekts 20 wird ein gewisser Teil des Lichts reflektiert und tritt zunächst durch eine Objektivpupille 3. Der von der Oberfläche 21 des Objekts 20 reflektierte Strahl tritt in den Abbildungsstrahlengang 10 durch einen dichroitischen Teilerspiegel 12 ein, der im sichtbaren Bereich ein 50/50-Verhältnis und im IR eine hohe Reflexion aufweist. Danach durchtritt das Licht des Abbildungsstrahlengangs 10 eine Tubuslinse 4 und in der Zwischenbildebene 5 wird ein Bild des Objektes 20 erzeugt. Danach gelangt das Licht im Abbildungsstrahlengang 10 zu einem nicht mit dargestellten Okular.

Der Beleuchtungsstrahlengang 11 des mikroskopbasierten Systems 1 verläuft im dargestellten Fall horizontal. Von einer Lichtquelle 6 tritt Licht des Beleuchtungsstrahlengangs 11 aus. Nach Verlassen einer Optik 7 tritt das Licht

10

15

20

durch eine Aperturblende 8, in deren Ebene ein nicht mit eingezeichneter Blendenschieber angeordnet ist, der mindestens zwei Blenden unterschiedlicher Dimensionierung enthält. Mit Hilfe dieses Blendenschiebers kann — manuell oder motorisch — mit Positionsrückmeldung eine der Messung mit dem mikroskopbasierten System angepasste Aperturblende 8 eingeschoben werden. Das Licht des Beleuchtungsstrahlengangs 11 durchsetzt sodann einen zweiten dichroitischen Strahlenteiler 13, der einen möglichst hohen Transmissionswert für das von der Lichtquelle 6 kommende sichtbare Licht und einen möglichst hohen Reflexionswert für IR-Strahlen aufweist. In der Ebene der Leuchtfeldblende 9 befindet sich eine Marke, deren Funktion weiter unten erläutert wird. Das Licht des Beleuchtungsstrahlengangs 11 trifft nach Durchtritt durch eine Linse 14 auf den ersten dichroitischen Strahlenteiler 12, von wo aus die reflektierten Anteile in Richtung zum Objekt 20 umgelenkt werden.

Zur Einstellung des Fokus ist ein Laserautofokus vorgesehen; der in dem hier dargestellten Ausführungsbeispiel mit all den notwendigen optischen Komponenten zu einem Modul 30 zusammengefasst ist. Das Modul 30 ist von einem Gehäuse 25 umgeben, das in Fig.1 symbolisch als gestrichelter Kasten dargestellt ist. Das Modul 30 kann beispielsweise in ein bestehendes optisches Beleuchtungssystem, wie es für Auflichtmikroskope etwa in dem deutschen Gebrauchsmuster 79 17 232 beschrieben ist, eingeschoben werden, wobei an sich bekannte Rastmittel eine justiergenaue Positionierung des Moduls 30 im Beleuchtungsstrahlengang 11 sicher stellen.

Von einer Laserlichtquelle 31, die in der dargestellten Ausführungsform als
Laserdiode ausgebildet ist, geht ein — vorzugsweise gepulstes — Laserlicht aus.

Zweckmäßigerweise wird IR-Licht als Messlicht verwendet, weil es das
mikroskopische Bild des Objekts 20 nicht störend beeinflusst. Ein
Messlichtbündel 32 wird über eine ortsfeste Linse 33 gebündelt. Auf der Höhe
einer Pupille 34 ist ein optisches Element 35 vorgesehen. In der in Fig. 1 gezeigten
Ausführungsform besteht das optische Element 35 aus einem ersten und einem
zweiten Axikon 35a und 35b. Das Messlichtbündel 32 über das erste Axikon 35a in
ein ringförmig divergentes Strahlenbündel 32a aufgespalten und sodann über eine
Linse 36, die in axialer Richtung gemäß dem gestrichelten Doppelpfeil 36a
manuell oder motorisch verschoben werden kann, auf den zweiten

10

15

20

25

30

dichroitischen Strahlenteiler 13 geleitet, der an der optischen Schnittstelle des ringförmig divergenten Strahlenbündels 32a und dem Beleuchtungsstrahlengang 11 angeordnet ist. In der Zwischenbildebene, in der eine Leuchtfeldblende 39 positioniert ist, wird ein Bild der Laserlichtquelle 31 erzeugt.

Die Laserlichtquelle 31 wird auf der Oberfläche 21 des Objekts 20 in einen ringförmigen Messspot 16 abgebildet. Damit der ringförmige Messspot 16 bei Defokussierung auf der Oberfläche 21 des Objektes 20 auswandert, wird eine Hälfe der Pupille 34 abgedeckt. Die geometrische Abdeckung einer Hälfte des Messlichtbündels 32 gelingt mit Hilfe eines kombinierten optischen Bauteils, beispielsweise eines Umlenkprismas 38, welches in Höhe der Pupille 34 in das Messlichtbündel 32 hälftig eingeführt ist. Das Umlenkprisma 38 enthält eine voll verspiegelte Prismenfläche 19. Der Teil des Messlichtbündels 32, der durch die Anordnung des Umlenkprismas 38 in seiner Ausbreitung nicht behindert wird, ist in der Fig. 1 mit dem Bezugszeichen 32a gekennzeichnet. Mit dem außermittig verlaufenden Messlichtstrahlenbündel 32a des beleuchtungsseitigen Messlichtbündels 32 gelangt also der außermittig verlaufende Teil 32a entlang wesentlichen — parallel zum Abbildungsstrahlengang mikroskopbasierten Systems 1 in die Objektivpupille 3.

Nach Reflexion an der Oberfläche 21 des Objektes 20 passiert das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b und nach Reflexion am zweiten dichroitischen Strahlenteiler 13 trifft das Licht des remittierten Messlichtstrahlenbündels 32b wiederum auf die in axialer Richtung gemäß dem gestrichelten Doppelpfeil 36a bewegliche Linse 36. Es wird nun diejenige Hälfte der Pupille von 34, die vom ringförmig divergentes Strahlenbündel 32a nicht beleuchtet wird. Das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b trifft hier auf ein zweites Axikon 35b, das das divergierende remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b wieder in einen parallelen Strahl umgewandelt. Das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b wird sodann mittels der vollverspiegelten Fläche 19 des Umlenkprismas 38 aus dem beleuchtungsseitigen Messlichtbündel 32 herausgespiegelt. Nach Totalreflexion an der Prismenfläche 40 sowie nach Durchtritt durch eine Optik 41 trifft das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b auf eine Differenzdiode 42, die aus einer ersten und einer zweiten Diode 42a und 42b besteht. Im fokussierten Fall wird das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b auf die Dioden 42a und 42b auf einen

10

15

20

25

30

Punkt fokussiert. Anstelle des dargestellten Umlenkprismas 38 — wie auch der anderen aufgeführten einzelnen optischen, mechanischen und optoelektronischen Bauteile — sind auch gleichwirkende Bauelemente verwendbar.

In Fig. 2 ist eine Detailansicht des auf die Oberfläche des Objekts auftreffenden Messlichts. Durch das im Modul 30 vorgesehne erste Axikon 35a wird das Messlichtbündel 32 in ein ringförmig divergentes Strahlenbündel 32a aufgespalten In entsprechender Weise trifft das ringförmige divergente Strahlenbündel 32a auf die Oberfläche 21 des Objekts 20. Dabei ist der Fokus des ringförmig divergenten Strahlenbündels 32a symmetrisch um die optische Achse mikroskopbasierten Systems 1 verteilt. Der das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b ist ebenfalls ringförmig ausgebildet. Durch das zweite im Modul 30 vorgesehene Axikon 35b wird das divergierende remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b wieder in einen parallelen Strahl umgewandelt.

Fig. 3a zeigt die Lage und die Form des remittierten Messlichtstrahlenbündels 32b auf den Dioden 42a und 42b im Fokus. Ist die Oberfläche des mikroskopbasierten Systems 1 im fokussierten Zustand, so erzeugt das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b einen Lichtfleck 50, der auf der ersten Diode 42a und auf der zweiten Diode 42b jeweils eine Fläche 50a und 50b beansprucht, die beide gleich sind. Dies bedeutet, dass auf der ersten und der zweiten Diode 42a und 42b die gleiche gemessene Lichtintensität bestimmt wird.

Fig. 3b zeigt die Lage und die Form des remittierten Messlichtstrahlenbündels 32b auf den Dioden 42a und 42b außer Fokus. Bewegt sich die Oberfläche 21 des Objekts 20 in Richtung des Doppelpfeils 51, wie er in Fig. 1 dargestellt ist, so erzeugt diese Bewegung ein Aufblähen des Lichtflecks 50 und zusätzlich ein Wandern des Lichtflecks 50 auf den Dioden 42a und 42b. Die führt folglich zu unterschiedlichen Lichtintensitäten, die auf den Dioden 42a und 42b gemessen werden. Zusätzlich kann man aus der Laufrichtung 52 (siehe Doppelpfeil in Fig. 3b) auf die Bewegung des Objekts 20 schließen. Ein Rechner 70 (siehe Fig. 1) ermittelt aus den von der ersten und der zweiten Diode 42a und 42b bezogenen Daten die Verstellung der Oberfläche 20 des Objekts, um somit den optimalen Fokus zu erhalten. Hinzu kommt, dass der Rechner 70 eine aus dem Fokus auswanderndes Objekt wieder gezielt und schnell in den Fokus zurückführen

10

15

20

kann. Eine andere Möglichkeit aus den von den Dioden 42a und 42b gemessenen Lichtintensitäten ein Steuersignal für die Erzielung einer Fokuslage zu erhalten ist, das man aus dem Vergleich beiden von den Dioden 42a und 42b ermittelten Intensitäten ein Differenzsignal erzeugt. Dieses Differenzsignal kann ohne einen Rechner direkt zur Steuerung verwendet werden. Die Einstellung des Fokus kann z.B. über einen Motor 23 (Gleichstrommotor) erfolgen, der den z-Trieb eines Mikroskoptisches 22 betätigt. Der Motor 23 ist mit einer Endstufe 23a, die direkt das Differenzsignal den Dioden 42a und 42b empfängt. In der Endstufe 23a wird das Differenzsignal verstärkt und zur Steuerung und Einstellung des Fokus an den Motor 23 gegeben.

in Fig. 4a dargestellt ist, besteht, gemäß einem ersten Ausführungsbeispiel das optische Element 35 aus einem ersten und einem zweiten Axikon 35a und 35b. Das erste und das zweite Axikon 35a und 35b sind auf einer Glasplatte 44 als Träger aufgebracht. Das erste Axikon 35a wirkt auf das außermittig verlaufende Messlichtstrahlenbündel 32a und das zweite Axikon 35b wirkt auf das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b. Das Ausführungsbeispiel aus Fig. 4b zeigt eine Toruslinse 60 als optisches Element 35. Die Toruslinse 60 ist ein Linsenelement, das zu einem Ring gebogen ist. Die Öffnung des Rings ist mit einer opaken Blende 61 versehen. Die Toruslinse 60 ist in einen ersten Abschnitt und einen 60a und 60b unterteilt. Die Unterteilung ist durch eine gestrichelte Linie 62 gekennzeichnet. Abschnitt 60a wirkt auf das außermittig verlaufende Messlichtstrahlenbündel 32a und der zweite Abschnitt 60b wirkt auf das remittierte Messlichtstrahlenbündel 32b.

Die Erfindung wurde in bezug auf eine besondere Ausführungsform beschrieben. Es ist jedoch selbstverständlich, dass Änderungen und Abwandlungen durchgeführt werden können, ohne dabei den Schutzbereich der nachstehenden Ansprüche zu verlassen.

Bezugszeichenliste:

	1	mikroskopbasiertes System
	3	Objektivpupille
5	4	Tubuslinse
	5	Zwischenbildebene
	6	Lichtquelle
	7	Optik
	8	Aperturblende
10	9	Leuchtfeldblende
	10	Abbildungsstrahlengang
	10a	optische Achse
	11	Beleuchtungsstrahlengang
	12	dichroitischer Teilerspiegel
15	13	zweiter dichroitischer Strahlenteiler
	14	Linse
	16	Messspot
	19	vollverspiegelte Fläche
	20	Objekt
20	21	Oberfläche
	22	Mikrokoptisch
	23	Motor
	23a	Endstufe
	25	Gehäuse
25	30	Modul
	31	Laserlichtquelle
	32	Messlichtbündel
	32a	ringförmig divergentes Strahlenbündel
	32b	remittierte Messlichtstrahlenbündel
30	33	ortsfeste Linse
	34	Pupille
	35	optisches Element
	35a	erstes Axikon
	35b	zweites Axikon

	36	Linse
	36a	Doppelpfeil
	38	Umlenkprisma
	39	Leuchtfeldblende
5	40	Prismenfläche
	41	Optik
	42	Differenzdiode
	42a	erste Diode
	42b	zweite Diode
10	44	Glasplatte
	50	Lichtfleck
	50a	Fläche
	50b	Fläche
	51	Doppelpfeil
15	52	Laufrichtung
	60	Toruslinse
	60a	erster Abschnitt
	60b	zweiter Abschnitt
	61	Blende
20	62	gestrichelte Linie
	70	Rechner



10

15

20

25

30

<u>Patentansprüche</u>

- 1. Autofokusmodul (30) für ein mikroskopbasiertes System (1) mit einem Objektiv (2), das einen Abbildungsstrahlengang (10) definiert, der auf einer Oberfläche (21) eines Objekts (20) senkrecht steht und auf diese fokussierbar ist, und einem Beleuchtungsstrahlengang (11), der eine Lichtquelle (6) zur Beleuchtung des Objekts umfasst, dadurch gekennzeichnet,
 - dass eine Lichtquelle (31) vorgesehen ist, die ein Messlichtbündel
 (32) zum Bestimmen der Fokuslage erzeugt,
 - dass ein optisches Element (35) vorgesehen ist, das das Messlichtbündel (32) derart teilt, dass ein außermittig verlaufendes ringförmig divergentes Messlichtstrahlenbündel (32a) entsteht, und dass das optische Element (35) ein vom mikroskopbasierten Systems (1) remittiertes divergentes Messlichtstrahlenbündel (32b) parallelisiert;
 - dass im Abbildungsstrahlengang (10) des mikroskopbasierten Systems (1) ein erster dichroitischer Strahlteiler (12) vorgesehen ist, der das außermittig verlaufende Messlichtstrahlenbündel (32a) außermittig in das mikroskopbasierte System (1) einkoppelt und auf die Oberfläche (21) des Objekts (20) richtet; und
 - dass zumindest ein optisches Mittel (38) vorgesehen ist, das das remittierte Messlichtstrahlenbündel (32b) auf eine Differenzdiode (42) richtet.
- 2. Autofokusmodul nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das optische Mittel (38) als ein Prisma ausgebildet ist, das eine voll verspiegelte Prismenfläche (19) und eine Prismenfläche (40) zur Totalreflexion aufweist, wobei die verspiegelte Prismenfläche (19) aus dem Messlichtbündel (32) ein außermittig verlaufendes Messlichtstrahlenbündel (32a).
- 3. Autofokusmodul nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das optische Element (35) aus einem ersten und einem zweiten Axikon (35a und 35b) besteht.

25

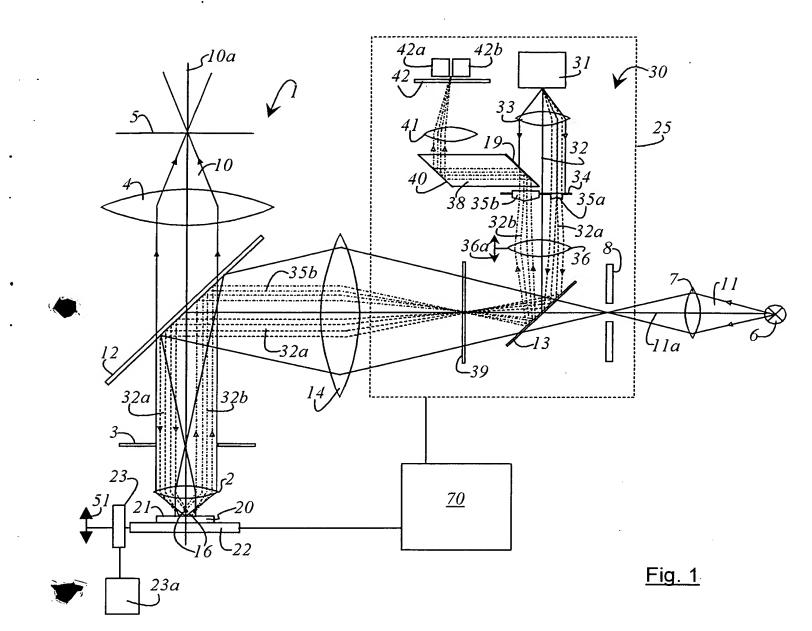
- 4. Autofokusmodul nach Anspruch 3, dadurch gekennzeichnet, dass das erste Axikon (35a) das Messlichtbündel (32) derart formt, dass ein außermittig verlaufendes ringförmig divergentes Messlichtstrahlenbündel (32a) entsteht, und dass das zweite Axikon (35b) ein vom mikroskopbasierten Systems (1) remittiertes divergentes Messlichtstrahlenbündel (32b) parallelisiert.
- 5. Autofokusmodul nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das optische Element (35) aus einer Toruslinse (60) besteht.
- Autofokusmodul nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, dass die Toruslinse (60) in einen ersten Abschnitt (60a) und einen zweiten
 Abschnitt (60b) unterteilt ist, und dass der erste Abschnitt (60a) derart ausgestaltet ist, dass aus dem Messlichtbündel (32) ein außermittig verlaufendes ringförmig divergentes Messlichtstrahlenbündel (32a) entsteht, und dass der zweite Abschnitt (60b) derart ausgestaltet ist, dass ein vom mikroskopbasierten Systems (1) remittiertes divergentes
 Messlichtstrahlenbündel (32b) parallelisiert ist.
 - 7. Autofokusmodul nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Differenzdiode (42) aus einer ersten und einer zweiten Diode (42a und 42b) besteht.
- 8. Autofokusmodul nach Anspruch 7, dadurch gekennzeichnet,
 20 dass die erste und die zweite Diode (42a und 42b) ein Differenzsignal erzeugen,
 das direkt an eine Endstufe (23a) geht, die dann einen Motor (23) zur Einstellung
 des Fokus steuert.
 - 9. Autofokusmodul nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Laserlichtquelle (31), die Differenzdiode (42), das optische Mittel (38), das optische Element (35), eine ortsfeste Linse (33) und ein zweiter dichroitischer Strahlenteiler (13) in einem Gehäuse (25) angeordnet sind, das mit dem mikroskopbasierten System (1) verbindbar ist.
 - 10. Autofokusmodul nach einem der Ansprüche 1 bis 9, dadurch gekennzeichnet, dass die Laserlichtquelle (31) IR-Licht als Messlicht aussendet.

11. Autofokusmodul nach einem der Ansprüche 1 bis 10, dadurch gekennzeichnet, dass das mikroskopbasierte System (1) und das Modul (30) mit einem Rechner (70) oder Steuersystem verbunden sind.

Zusammenfassung

Ein Autofokusmodul (30) für ein mikroskopbasiertes System (1) ist derart ausgestattet, dass eine Lichtquelle (31) vorgesehen ist, die ein Messlichtbündel (32) erzeugt. Ein erstes Axikon (34a) erzeugt ein außermittig verlaufendes, ringförmig divergentes Messlichtstrahlenbündel (32a). Ein zweites Axikon (34a) ist vorgesehen, um das remittierte divergente Messlichtstrahlenbündel (32b) zu parallelisieren. Eine Differenzdiode (42) ist im Modul (30) zur Bestimmung der Fokuslage angebracht.

10 Fig. 1



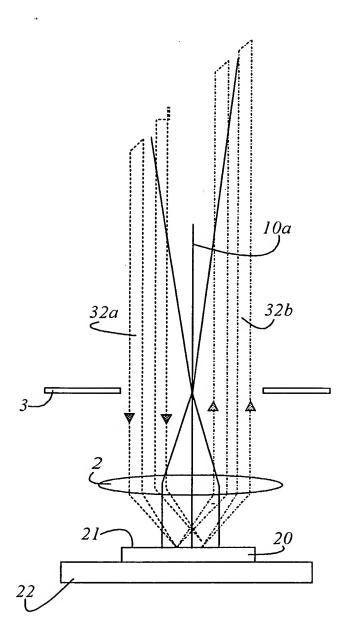
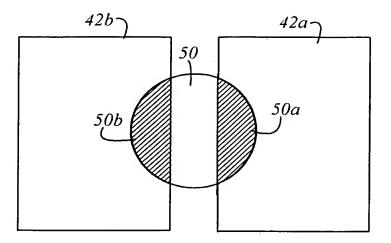


Fig. 2



<u>Fig. 3a</u>

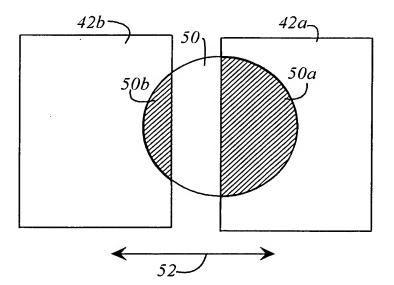


Fig. 3b

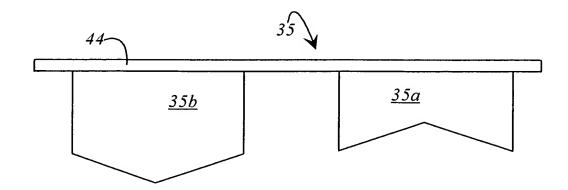


Fig.4a

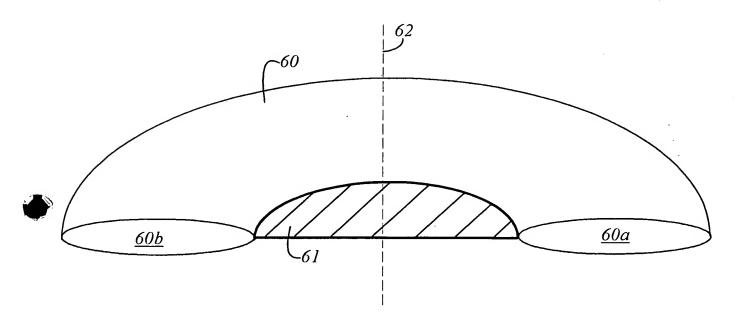


Fig.4b